

## 有关不能全含于半球中的一些曲面的性质讨论

张文娟

(云南师范大学数学学院, 云南 昆明 650500)

**摘 要:** 本文主要研究了不能全含于开半球中的一些特殊曲面. 利用  $L_r$  算子的相关性质, 证明了对  $S^{n+1}$  中紧致  $r$ -极小超曲面, 如果第二基本形式的秩  $\text{rank}(h_{ij}) > r$ , 则其不全含在  $S^{n+1}$  的一个开半球中.

**关键词:** 高阶极小超曲面; 常平均曲率; 高斯映射; 半球

MR(2010) 主题分类号: 53A10; 53C42

中图分类号: O186

文献标识码: A

文章编号: 0255-7797(2016)02-0403-06

### 1 准备知识

定义第  $r$  阶平均曲率

$$S_r = \frac{1}{r!} \varepsilon_{j_1 \cdots j_r}^{i_1 \cdots i_r} h_{i_1 j_1} \cdots h_{i_r j_r},$$
$$H_r = \binom{n}{r}^{-1} S_r,$$

$S_r$  与基底的选取无关,  $S_r$  不变. 事实上, 对基底作正交变换

$$\det(\lambda I - \bar{h}) = \det(\lambda I - T^{-1} h T) = \det(T^{-1}(\lambda I - h)T) = \det(\lambda I - h).$$

若  $H_{r+1} = 0$ , 则称  $x: M^n \rightarrow S^{n+1}$  是  $r$ -极小的.

第  $r$  个牛顿算子  $T_{rij} = \frac{1}{r!} \varepsilon_{j_1 \cdots j_r}^{i_1 \cdots i_r} h_{i_1 j_1} \cdots h_{i_r j_r}$ . 定义

$$T_r: T_p M \rightarrow T_p M,$$
$$T_r(e_i) = T_{rij} e_j.$$

记  $B = (h_{ij})$ , 易有

$$\varepsilon_{j_1 \cdots j_r}^{i_1 \cdots i_r} = \begin{pmatrix} \delta_{i_1 j_1} & \cdots & \delta_{i_1 j_r} & \delta_{i_1 j} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \delta_{i_r j_1} & \cdots & \delta_{i_r j_r} & \delta_{i_r j} \\ \delta_{i j_1} & \cdots & \delta_{i j_r} & \delta_{i j} \end{pmatrix}$$
$$= \delta_{ij} \varepsilon_{j_1 \cdots j_r}^{i_1 \cdots i_r} - \delta_{i_1 j} \varepsilon_{j_1 j_2 \cdots j_r}^{i i_2 \cdots i_r} - \delta_{i_2 j} \varepsilon_{j_1 j_2 j_3 \cdots j_r}^{i_1 i i_3 \cdots i_r} - \cdots - \delta_{i_r j} \varepsilon_{j_1 \cdots j_{r-1} j_r}^{i_1 \cdots i_{r-1} i},$$

\*收稿日期: 2014-01-04

接收日期: 2014-05-08

作者简介: 张文娟 (1989-), 女, 江西九江, 硕士, 主要研究方向: 微分几何.

$$\begin{aligned}
\frac{1}{r!} \varepsilon_{j_1 \cdots j_r}^{i_1 \cdots i_r} h_{i_1 j_1} \cdots h_{i_r j_r} &= \delta_{ij} S_r - \frac{1}{r!} \varepsilon_{j_1 j_2 \cdots j_r}^{i i_2 \cdots i_r} h_{j j_1} h_{i_2 j_2} \cdots h_{i_r j_r} - \frac{1}{r!} \varepsilon_{j_1 j_2 j_3 \cdots j_r}^{i_1 i i_3 \cdots i_r} h_{i_1 j_1} h_{j j_2} \cdots h_{i_r j_r} \\
&\quad - \cdots - \frac{1}{r!} \varepsilon_{j_1 \cdots j_{r-1} j_r}^{i_1 \cdots i_{r-1} i} h_{i_1 j_1} h_{i_2 j_2} \cdots h_{j j_r} \\
&= \delta_{ij} S_r - \frac{(r-1)!}{r!} T_{(r-1)ij_1} h_{j_1 j} - \frac{(r-1)!}{r!} T_{(r-1)ij_2} h_{j_2 j} \\
&\quad - \cdots - \frac{(r-1)!}{r!} T_{(r-1)ij_r} h_{j_r j} \\
&= \delta_{ij} S_r - T_{(r-1)ik} h_{kj},
\end{aligned}$$

因此有  $T_r = S_r I - T_{r-1} B$ . 此外

$$\begin{aligned}
\text{tr}(T_{r-1} B) &= T_{(r-1)ij} h_{ij} = \frac{1}{(r-1)!} \varepsilon_{j_1 \cdots j_{r-1} j}^{i_1 \cdots i_{r-1} i} h_{i_1 j_1} \cdots h_{i_{r-1} j_{r-1}} h_{ij} \\
&= \frac{r!}{(r-1)!} \cdot \frac{1}{r!} \varepsilon_{j_1 \cdots j_r}^{i_1 \cdots i_r} h_{i_1 j_1} \cdots h_{i_r j_r} = r S_r.
\end{aligned}$$

即  $r S_r = \text{tr}(T_{r-1} B)$ . 当  $r = 1$  时, 记  $T_{1ij} = T_{ij}$ .

定义算子

$$\begin{aligned}
L_r &: C^\infty(M) \rightarrow C^\infty(M), \\
L_r(f) &:= \sum_{i,j} T_{rij} f_{i,j}, \forall f \in C^\infty(M).
\end{aligned}$$

特别地,

$$L_0(f) = \sum_{i,j} T_{0ij} f_{i,j} = \sum_{i,j} \delta_{ij} f_{i,j} = \Delta f.$$

即  $L_0 = \Delta$ .

易知此算子为  $\Delta$  算子的推广. 当  $r = 1$  时, 记  $L_1 = L$ .

经计算有  $L_r x = (r+1)S_{r+1}e_{n+1} - c(n-r)S_r x$ , 当  $r = 0$  时, 就是 Takahashi 定理  $\Delta x = nH e_{n+1} - n c x$ .

最近, 有作者用高阶平均曲率给出了球面的一些特征 (如文献 [1, 2]), 本文研究高阶极小超曲面及其高斯映射的进一步性质.

## 2 $r$ - 极小超曲面及其 Gauss 映射

### 2.1 $r$ - 极小曲面

设  $x: M^n \rightarrow S^{n+1}$  为紧致的极小 ( $0$  - 极小) 超曲面,  $\Delta x = -n x$  (此时  $H = 0, c = 1$ ).

若  $x(M^n)$  包含在  $S^{n+1}$  的闭半球中, 则有常向量  $\vec{a}$ , 使  $\langle x, \vec{a} \rangle \geq 0$ . 故

$$\langle \Delta x, \vec{a} \rangle = \langle -n x, \vec{a} \rangle = -n \langle x, \vec{a} \rangle \leq 0.$$

令

$$\begin{aligned}
E_A &= (0, \cdots, 1_A, 0, \cdots, 0), 1 \leq A \leq n+2, \\
x &= x^A E_A = (x^1, \cdots, x^{n+2}) \in R^{n+2},
\end{aligned}$$

$x^A$  是定义在上  $M^n$  的函数, 且

$$\begin{aligned}\|x\|^2 &= \sum_{A=1}^{n+2} (x^A)^2 = 1, \\ \Delta x = (\Delta x^1, \Delta x^2, \dots, \Delta x^{n+2}) &= \sum_{A=1}^{n+2} \Delta x^A E_A, \quad \vec{a} = \sum_{A=1}^{n+2} a^A E_A, \\ \langle \Delta x, \vec{a} \rangle &= \left\langle \sum_{A=1}^{n+2} \Delta x^A E_A, \vec{a} \right\rangle = \sum_{A=1}^{n+2} \Delta x^A \langle E_A, \vec{a} \rangle \\ &= \sum_{A=1}^{n+2} \Delta x^A a^A = \sum_{A=1}^{n+2} \Delta (x^A a^A) \\ &= \Delta \sum_{A=1}^{n+2} (x^A a^A) = \Delta \langle x, \vec{a} \rangle.\end{aligned}$$

故  $\Delta \langle x, \vec{a} \rangle = \langle \Delta x, \vec{a} \rangle \leq 0$ , 即  $\langle x, \vec{a} \rangle$  为下调和函数. 由 Hopf 引理, 及  $\Delta \langle x, \vec{a} \rangle = 0$  知  $\langle x, \vec{a} \rangle = 0$ , 则  $x(M^n) = S^n \subset S^{n+1}$ . 而  $S^n$  在  $S^{n+1}$  中是全测地的, 也就下述经典定理:

**定理 A**  $S^{n+1}$  中紧致极小超曲面不全含在  $S^{n+1}$  中的一个开半球中.

推广上面定理有

**引理 1** 对  $S^{n+1}$  中紧致  $r$ -极小超曲面, 若  $T_r$  有定, 则其不全含在  $S^{n+1}$  的一个开半球中.

**证** 假设若能全含在  $S^{n+1}$  的一个开半球中, 则存在常向量  $\vec{a}$ , 使

$$\begin{aligned}\langle x, \vec{a} \rangle &> 0, \\ L_r x &= (r+1)S_{r+1}e_{n+1} - c(n-r)S_r x = -(n-r)S_r x,\end{aligned}$$

此时  $S_{r+1} = \begin{pmatrix} n \\ r+1 \end{pmatrix} H_{r+1} = 0, c = 1$ . 令  $\varphi(x) = \langle x, \vec{a} \rangle$ , 类似  $\Delta$  算子的证明有

$$L_r(\varphi) = \langle L_r x, \vec{a} \rangle = -(n-r)S_r \langle x, \vec{a} \rangle = -(n-r)S_r \varphi.$$

由于  $T_r = S_r I - T_{r-1} B, rS_r = \text{tr}(T_{r-1} B)$ , 则

$$\text{tr}(T_r) = \text{tr}(S_r I - T_{r-1} B) = nS_r - rS_r = (n-r)S_r.$$

若  $(T_{rij})$  正定的, 则  $S_r = \frac{1}{n-r} \text{tr}(T_r) > 0$ . 由于易有  $L_r$  关于  $L^2$ -内积是自伴的, 则有

$$\int_M L_r(\varphi) d_M = 0. \text{ 故}$$

$$\int_M -(n-r)S_r \varphi d_M = 0 \Rightarrow \int_M S_r \varphi d_M = 0 (S_r > 0) \Rightarrow \varphi = 0,$$

即  $\langle x, \vec{a} \rangle = 0$ , 与假设矛盾.

**引理 2** <sup>[2]</sup> 对于球中  $r$ -极小超曲面,  $L_r$  是椭圆算子的充要条件为  $\text{rank}(h_{ij}) > r$ .

从此引理及引理 1 就有

**定理 1** 对于  $S^{n+1}$  中紧致  $r$ -极小超曲面, 如果  $\text{rank}(h_{ij}) > r$ , 则其不全含在  $S^{n+1}$  的一个开半球中.

## 2.2 紧致超曲面 $x: M^n \rightarrow S^{n+1}(c)$ 的 Gauss 像

有类似 Hopf 引理如下

**定理 \*** 若  $(T_{ij})$  有定,  $L(f) = 0$  (或  $L(f) \geq 0$  或  $L(f) \leq 0$ ), 则  $f = \text{const}$ .

证

$$\begin{aligned} L\left(\frac{1}{2}f^2\right) &= \frac{1}{2}T_{ij}(f^2)_{i,j} = \frac{1}{2}(2T_{ij}(ff_{i,j})) \\ &= T_{ij}f_i f_j + fT_{ij}f_{i,j} = T_{ij}f_i f_j + fL(f). \end{aligned}$$

由于  $\int_M gL(f)d_M = \int_M fL(g)d_M$ , 则有  $\int_M L(f)d_M = 0$ . 若  $L(f) = 0$ ,  $(T_{ij})$  正定, 则

$$0 = \int_M L\left(\frac{1}{2}f^2\right)d_M = \int_M T_{ij}f_i f_j d_M \geq 0.$$

故  $\int_M T_{ij}f_i f_j d_M = 0$ . 又因  $T_{ij}f_i f_j \geq 0$  ( $(T_{ij})$  正定), 则  $T_{ij}f_i f_j = 0$ . 故  $f_i = 0$  即  $f = \text{const}$ .

若  $L(f) \geq 0$ , 且  $\int_M L(f)d_M = 0$ , 则  $L(f) = 0$ . 故  $f = \text{const}$ , 对于  $L(f) \leq 0$ , 亦成立.

同理, 当  $(T_{ij})$  负定时, 类似证明.

定义  $f := \langle x, A \rangle$ ,  $A$  为常向量, 则

$$df = \langle dx, A \rangle = \langle w_i e_i, A \rangle = \langle e_i, A \rangle w_i, df = f_i w_i,$$

故有  $f_i = \langle e_i, A \rangle$ . 由于

$$de_i = w_{ij}e_j + h_{ij}w_j e_{n+1} - cw_i x = w_{ij}e_j + h_{ij}w_j e_{n+1} - c\delta_{ij}xw_j,$$

则

$$\begin{aligned} f_{i,j}w_j &= df_i + f_j w_{ji} \\ &= d\langle e_i, A \rangle + \langle e_j, A \rangle w_{ji} = \langle de_i + e_j w_{ji}, A \rangle \\ &= h_{ij}\langle e_{n+1}, A \rangle w_j + \langle -c\delta_{ij}xw_j, A \rangle \\ &= h_{ij}\langle e_{n+1}, A \rangle w_j - c\langle x, A \rangle \delta_{ij}w_j. \end{aligned}$$

故有

$$f_{i,j} = h_{ij}\langle e_{n+1}, A \rangle - c\langle x, A \rangle \delta_{ij}, x^A = \langle x, E_A \rangle \in C^\infty(M^n),$$

则有

$$\begin{aligned}
 x_{ij}^A &= h_{ij}\langle e_{n+1}, E_A \rangle - c\langle x, E_A \rangle \delta_{ij}, \\
 L(x^A) &= T_{ij}x_{ij}^A = T_{ij}h_{ij}\langle e_{n+1}, E_A \rangle - cT_{ij}\langle x, E_A \rangle \delta_{ij} \\
 &= T_{ij}h_{ij}\langle e_{n+1}, E_A \rangle - cT_{ii}\langle x, E_A \rangle, \\
 L(x) &= L(x^A)E_A = T_{ij}h_{ij}\langle e_{n+1}, E_A \rangle E_A - cT_{ii}\langle x, E_A \rangle E_A \\
 &= \langle T_{ij}h_{ij}e_{n+1}, E_A \rangle E_A - cT_{ii}\langle x, E_A \rangle E_A \\
 &= T_{ij}h_{ij}e_{n+1} - cT_{ii}x,
 \end{aligned}$$

即

$$\begin{aligned}
 L(x) &= \left( \sum_{i,j} h_{ij}T_{ij} \right) e_{n+1} - c \sum_i T_{ii}x, \\
 L\langle x, \vec{a} \rangle &= \langle L(x), \vec{a} \rangle = \left( \sum_{i,j} h_{ij}T_{ij} \right) \langle e_{n+1}, \vec{a} \rangle - c \sum_i T_{ii}\langle x, \vec{a} \rangle.
 \end{aligned}$$

由于  $T_{ij} = nH\delta_{ij} - h_{ij} \Rightarrow T_{ii} = nH - h_{ii}$ , 则有

$$\begin{aligned}
 \sum_i T_{ii} &= \sum_i (nH - h_{ii}) = n^2H - nH = n(n-1)H, \\
 \sum_{i,j} h_{ij}T_{ij} &= \sum_{i,j} h_{ij}(nH\delta_{ij} - h_{ij}) = n^2H^2 - S,
 \end{aligned}$$

在  $S^{n+1}(c)$  中, 纯量曲率  $R = n^2H^2 - S + n(n-1)c$ , 其中  $S = \sum_{i,j} (h_{ij})^2$ , 则

$$L\langle x, \vec{a} \rangle = (R - n(n-1)c)\langle e_{n+1}, \vec{a} \rangle - cn(n-1)H\langle x, \vec{a} \rangle. \quad (**)$$

若  $H = 0$  即极小时,  $R \neq n(n-1)c \Leftrightarrow n^2H^2 \neq S \Leftrightarrow S_2 \neq 0, \langle e_{n+1}, \vec{a} \rangle \geq 0$  即  $x$  的 Gauss 映射像包含在一个闭半球中, 则当  $(T_{ij})$  有定时, 利用定理 \* 有  $\langle e_{n+1}, \vec{a} \rangle = 0$ .

故得到

**定理 2** 对  $S^{n+1}(c)$  中的紧致极小超曲面, 若  $(T_{ij})$  有定且  $S_2 \neq 0$ , 则其 Gauss 映射像不全含在  $S^{n+1}(c)$  的一个开半球中.

### 3 常平均曲率子流形的法化平均曲率的 Gauss 映射像

设  $x: M^n \rightarrow R^{n+p}$  ( $p \geq 2$ ) 为紧致常平均曲率 ( $H = \text{const}$ ) 子流形,  $e_{n+1}$  为法化平均曲率, 则  $\Delta x = nHe_{n+1} - ncx = nHe_{n+1}$  (此时  $c = 0$ ). 若  $\langle e_{n+1}, \vec{a} \rangle \geq 0$ , 即  $x$  的法化平均曲率的 Gauss 映射  $(e_{n+1}: M^n \rightarrow S^{n+p-1})$  像包含在的一个闭半球中. 因为

$$\Delta\langle x, \vec{a} \rangle = \langle \Delta x, \vec{a} \rangle = nH\langle e_{n+1}, \vec{a} \rangle \geq 0,$$

所以  $\langle x, \vec{a} \rangle$  为上调和函数. 故  $\langle e_{n+1}, \vec{a} \rangle = 0$ .  $x$  的法化平均曲率的 Gauss 映射像落在  $S^{n+p-2}(\subset S^{n+p-1})$  中, 进而  $\langle x, \vec{a} \rangle = 0, x(M^n) \subset R^{n+p-1}$ .

当  $p = 1$  时,  $e_{n+1}: M^n \rightarrow S^n$ . 易证  $e_{n+1}$  为一满射, 即此时覆盖了球至少一次.

事实上, 设  $n_0 \in S^n$  是一个固定点, 考虑函数  $f = \langle x, n_0 \rangle : M^n \rightarrow R$ . 由于  $M^n$  是紧致的, 则  $f$  在  $M^n$  上有最大值, 即存在  $x_0 \in M^n$ , 使得

$$df|_{x_0} = 0, \quad d^2f|_{x_0} \leq 0,$$

即

$$\langle dx|_{x_0}, n_0 \rangle = 0, \quad \langle d^2x|_{x_0}, n_0 \rangle \leq 0,$$

亦即  $n_0$  是  $M^n$  在  $x_0$  的法向量, 则存在  $x_0$ , 使  $e_{n+1}(x_0) = n_0$ , 即  $e_{n+1}$  是满射. 故对于  $p = 1$  时相关的假设不成立.

故得到

**定理 3**  $R^{n+p}$  中常平均曲率子流形  $M^n$  的法化平均曲率的 Gauss 映射像若含在  $S^{n+p-1}$  ( $p \geq 2$ ) 的一个开半球中, 则  $M^n$  必为  $R^{n+p-1}$  中子流形.

### 参 考 文 献

- [1] 王琪. 正曲率空间形式中超曲面的全脐性质与高阶平均曲率 [J]. 数学学报, 2014, (1): 47–50.
- [2] Hounie J, Leite M L. Two-ended hypersurfaces with zero scalar curvature[J]. Indiana Univ. Math. J., 1999, 48: 867–882.
- [3] Hounie J, Leite M L. The maximum principle for hypersurface with vanishing curvature functions[J]. J. Diff. Geom., 1995, 41: 247–258.
- [4] 陈维恒. 微分流形 [M]. 北京: 高等教育出版社, 2001.
- [5] 陈省身, 陈维恒. 微分几何讲义 [M]. 北京: 北京大学出版社, 1983.

## THE DISCUSSION OF SOME SURFACES WHICH ARE NOT ALL CONTAINED IN A HEMISPHERE

ZHANG Wen-juan

(School of Mathematics, Yunnan Normal University, Kunming 650500, China)

**Abstract:** In this paper, we mainly study some special surfaces which are not all contained in an open hemisphere. By using properties of  $L_r$  operator, we prove that for a compact  $r$ -minimal hypersurface in  $S^{n+1}$ , if the rank of the second fundamental form  $\text{rank}(h_{ij}) > r$  then the hypersurface can not be contained in an open hemisphere of  $S^{n+1}$ .

**Keywords:** higher order minimal hypersurface; constant mean curvature; Gauss map; hemisphere

**2010 MR Subject Classification:** 53A10; 53C42